

Is it useless to attach legs to an underwater snake-shaped robot? : Estimating of driving force with prototyping legs

*Tokyo Tech High School of Science and Technology¹

1. Tokyo Tech High School of Science and Technology

生徒氏名：人見あかり、佐藤諒弥、池田こころ、雄川綾太、富岡りこ、山口歌音

テトラポドフィスの化石から推定される姿をロボットとして復元する。本報告では脚に着目し、ヒレや筋肉といった化石には残されない部分を仮定して動作実験を行うことでテトラポドフィスの脚の役割を検討した。

Keywords: Jr. Session