四元数計算を用いた多結晶シリコンにおける ランダム粒界と Σ3ⁿ粒界の識別手法

Discrimination between random and $\Sigma 3^n$ grain boundaries in multicrystalline silicon

using quaternion expression

名大院情報¹,名大院工²⁽P)小島 拓人¹, (M2)田島 和哉², 松本 哲也¹, 工藤 博章¹, 宇佐美 徳隆²

Nagoya Univ.^{1,2}, °Takuto Kojima¹, Kazuya Tajima², Tetsuya Matsumoto¹, Hiroaki Kudo¹, Noritaka Usami²

E-mail: tkojima@hi.is.i.nagoya-u.ac.jp

バルク成長多結晶シリコン中に導入される転 位クラスターは成長方向に伝搬し、インゴット上 部では広範囲に広がる.我々は転位クラスター発 生源を PL 像の 3 次元再構成により求める手法を 確立し[1]、粒界三重点近傍の粒界から発生した 転位クラスターの透過電子顕微鏡像解析を行な っている[2]. 本研究では発生源となった粒界の 起源に注目した. Σ3ⁿ粒界はランダム粒界内部で の連続的な双晶 Σ3 粒界の導入によって高次化さ れる.前回,擬単結晶の多結晶化領域の結晶方位 をΣ3回転操作の組み合わせに帰着し、多結晶化 領域にランダム粒界が含まれないこと、および, 多結晶化の開始点から成長方向から数 cm 以内で n=5 ていどまで急速に高次化することを示した [3]. 同手法を HP 多結晶シリコンに適用し, 特に, 転位クラスター発生の起点となった粒界がシー ドによって導入されたランダム粒界か Σ3ⁿ 粒界 であるかに注目し,解析を行なった.





半自動化した解析手順を Fig.1 に示す.転位ク ラスター発生起点となった粒界近傍の三重点を 構成する粒界は本手法によって $n \ge 6$ の $\Sigma 3^n$ 粒界 に帰着された.ただし EBSD 測定精度および結晶 歪を考慮した許容誤差 (~10°) 中に候補となる Σ^{3n} 回転操作が複数存在する.完全にランダムに 選択された回転操作間の方位差の理論値[4],お よび $1 \le n \le 9$ の Σ^{3n} 回転操作によって導入される 立方対称性を考慮した方位差の分布を Fig. 2 に示 す.高次の Σ^{3n} 回転操作はランダムの方位差と近 い分布をしており,許容誤差を考慮すると区別で きないため,周辺の結晶方位から合理性を判断す る必要がある.今回対象とした三重点を形成する 粒界は,周辺に中間となる結晶方位が存在しない ため, ランダム粒界である可能性が大きい.



Fig. 2: Misorientation distribution of theoretical random and $\Sigma 3^n$ rotations (n=1 to 9).

謝辞 本研究は, JST CREST (JP MJCR17J1)によ るものである.

参考文献

- [1] 田島和哉 他, 第 79 回応用物理学会秋季学術 講演会, 20a-133-2, 2018.
- [2] 大野裕 他, 第 66 回応用物理学会春季学術講 演会, 9a-W611-1, 2019.
- [3] 小島拓人 他, 第 66 回応用物理学会春季学術 講演会, 9a-W611-3, 2019.
- [4] D. C. Handscomb, Can. J. Math. 10, 85 (1958).