GaN 系フォトニック結晶レーザーを用いた水中 3 次元 ToF-LiDAR GaN-PCSEL-based 3D ToF-LiDAR for ranging in water 京大工¹、スタンレー電気² ○小川健志¹、De Zoysa Menaka¹、十鳥雅弘¹、江本溪^{2,1}、

京大工 ', スタンレー電気 ' ○小川健志 ', De Zoysa Menaka ', 十鳥雅弘 ', 江本渓 ^{⟨・} ', 小泉朋朗 ^{⟨・} ', 井上卓也 ¹, 石崎賢司 ¹, 野田進 ¹

Kyoto Univ. ¹, Stanley Electric CO., LTD. ², ^OKenji Ogawa ¹, Menaka De Zoysa ¹, Masahiro Jutori ¹, Kei Emoto ^{1,2}, Tomoaki Koizumi ^{1,2}, Takuya Inoue ¹, Kenji Ishizaki ¹, Susumu Noda ¹ E-mail: ogawa@nano.kuee.kyoto-u.ac.jp, snoda@kuee.kyoto-u.ac.jp

【序論】フォトニック結晶レーザー(PCSEL)は、活性層近傍に設けた 2 次元フォトニック結晶の特異点(Γ 点等)における共振器効果を利用した大面積コヒーレント発振可能な面発光レーザーであり 11 , 加工用レーザー光源や、センシング用光源等として期待されている。 我々は、PCSEL の材料系の 1 つとして GaN を採用し、青色帯域の PCSEL の開発に取り組んできた $^{2-5}$. GaN 系 PCSEL において、2008 年に電流注入によるレーザー発振を実証して以来 21 、デバイス作製技術と構造設計の深化を進め、高ビーム品質・高出力パルス動作 3,4 、CW 動作への展開等 4,5 を行ってきた。 今回は、新たな展開として、水の吸収の少ない青色帯域の GaN 系 PCSEL を活用し、投光レンズフリーの水中 3 次元 ToF-LiDAR に関する検討を行ったので報告する.

【実験】まず、ToF-LiDAR 計測のための短パルス駆動のために、GaN 系 PCSEL を低容量ステムに実装したところ、図 1 のような電流-光出力特性が得られた。同図より、10A の注入電流において、~4.5W の高出力が得られていることが分かる。また、この時の遠視野像も同図に示しており、広がり角 0.1° 未満の狭発散角のビームが実現出来ていることも分かる。次に、このような特性を有する GaN 系 PCSEL を用いて、水中での ToF-計測を試みた。そのために用意した実験系の模式図を図 2(a)に示す。本系において、GaN 系 PCSEL からの狭発散角ビームをレンズフリーで投光し、水中に設けた物体(魚の模型と後部スクリーン)に対して、ガルバノミラーを用いて 2 次元的にビーム走査が行えるようにした。各走査点において、物体からの反射光をアバランシェフォトダイオード(APD)で受光・計測し、自動的に ToF の換算が出来るようにした。水中に設けた魚の模型

(体長~8cm) やスクリーン等の様子を図 2(b)に示す。同図のスクリーンは、魚の模型より30cmほど後方に設置されている。GaN系PCSELビームを照射しながら、2次元走査を行い、魚の模型近傍の測距を行った結果、図2(c)に示すように、魚の模型とスクリーンの距離が、正しく測定出来ていることが分かった。詳細は当日報告する。【謝辞】本研究の一部は、戦略的イノベーション創造プログラム(SIP)および JST-CREST(JP MJCR17N3)のもと行われた。【文献】1) S.Noda, et al, IEEE JST-QE、23、4900107(2017)。2) H. Matsubara *et al.*、Science 319、445(2008)。3) 江本 他、応物春、11p-W631-17(2019)。4) K. Emoto, *et al*、Comms. Materials 3、72(2022)。5)十鳥 他、応物秋、21p-A101-7(2022)。

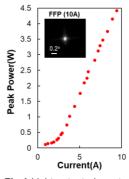


Fig.1 Light output characteristic of GaN-PCSEL at pulse operation. FFP at 10A is also shown.

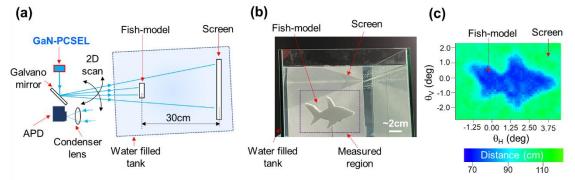


Fig.2 (a): Schematic diagram of GaN-PCSEL based 3D LiDAR experiment setup used for ranging in water. (b): Photograph of the experiments showing the existence of fish model and screen. (c): Measured 3D distance image of objects in the water.